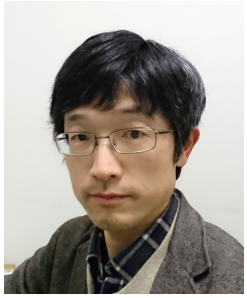
IT・IoT・AI・ロボティクス

キーワード：位置推定、QRコード、スマートフォン

位置と姿勢がわかるＱＲコード

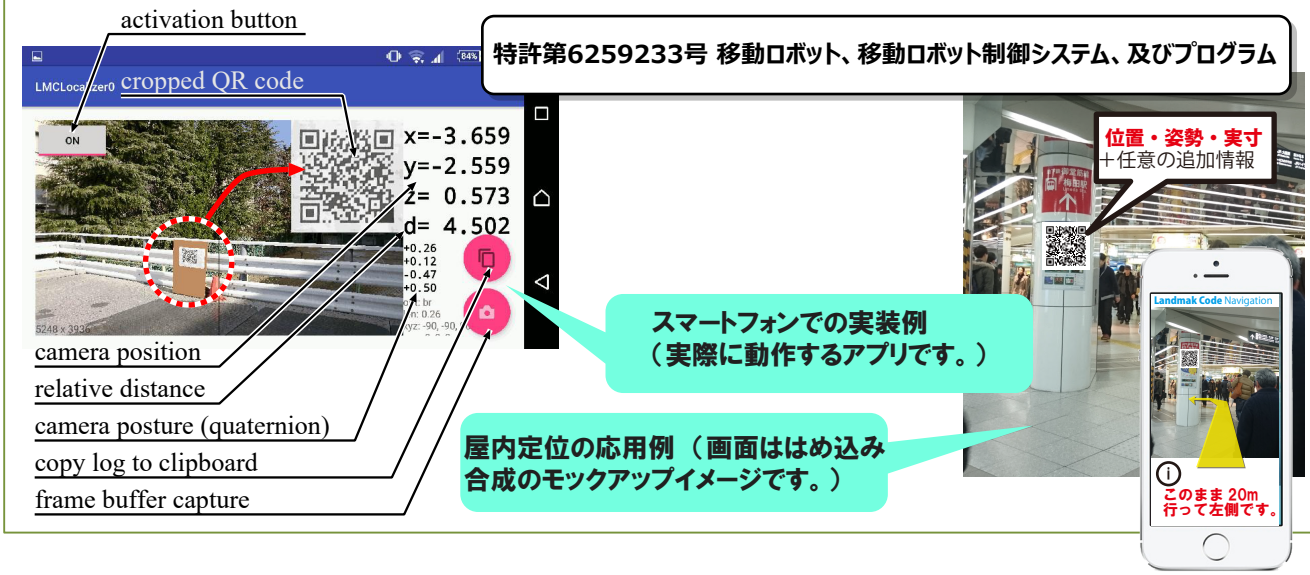
小林 裕之（こばやし ひろゆき）
ロボティクス＆デザイン工学部 システムデザイン工学科 教授



用途・応用分野：屋内定位、携帯端末、移動ロボット、ドローン

■研究シーズ概要

本技術は、カメラで撮影したQRコードの画像を使ってカメラの位置と姿勢を大域推定（ワールド座標系上で直接推定）するものです。また、コードの中にメタデータを加えることで、移動ロボットへの制御命令を与えたり、ARを用いた情報提示を行うなど、さまざまな応用が可能です。



■研究シーズの特徴

読み取りソフト以外は必要な情報を完全にQRコードに持たせているので次のような優れた特徴を備えます。

① ネットワーク接続不要（オフラインで使える）。
② 新たなコードを追加する際のデータベース更新も不要。設置するだけで即、利用可。
③ インフラ側が紙に印刷するだけなので低コストな上にエネルギ消費もゼロ。

大阪工業大学　研究支援・社会連携センター
〒535-8585 大阪市旭区大宮 5-16-1 TEL：06-6954-4140 FAX：06-6954-4066　E-mail：OIT.Kenkyu@josho.ac.jp